

**ΘΕΜΑ 2: ΑΠΟΛΥΤΕΣ ΜΕΤΡΗΣΕΙΣ ΗΛΕΚΤΡΙΚΩΝ ΠΟΣΟΤΗΤΩΝ**

1. Μετά από κάποιο χρόνο  $t$ , η κάθετη στο πλαίσιο σχηματίζει γωνία  $\omega t$  με το μαγνητικό πεδίο  $\vec{B}_0 = B_0 \vec{i}$ . Έτσι, η μαγνητική ροή που διέρχεται από το πλαίσιο είναι

$$\phi = N \vec{B}_0 \cdot \vec{S}$$

Όπου το διάνυσμα της επιφάνειας  $\vec{S}$  δίνεται από  $\vec{S} = \pi a^2 (\cos \omega t \vec{i} + \sin \omega t \vec{j})$

Όπου 
$$\phi = N \pi a^2 B_0 \cos \omega t$$

Η επαγόμενη ΗΕΔ είναι

$$\varepsilon = -\frac{d\phi}{dt} \Rightarrow \boxed{\varepsilon = N \pi a^2 B_0 \omega \sin \omega t}$$

Η στιγμιαία ισχύς είναι  $P = \varepsilon^2 / R$ , οπότε

$$\boxed{\langle P \rangle = \frac{(N \pi a^2 B_0 \omega)^2}{2R}}$$

Χρησιμοποιήσαμε το ότι  $\langle \sin^2 \omega t \rangle = \frac{1}{T} \int_0^T \sin^2 \omega t dt = \frac{1}{2}$

2. Το συνολικό πεδίο στο κέντρο του πλαισίου τη στιγμή  $t$  είναι

$$\vec{B}_t = \vec{B}_0 + \vec{B}_i$$

όπου  $\vec{B}_i$  είναι το μαγνητικό πεδίο λόγω του επαγωγικού ρεύματος  $\vec{B}_i = B_i (\cos \omega t \vec{i} + \sin \omega t \vec{j})$

με  $B_i = \frac{\mu_0 N I}{2a}$  και  $I = \varepsilon / R$

Οπότε 
$$B_i = \frac{\mu_0 N^2 \pi a B_0 \omega}{2R} \sin \omega t$$

Η μέση τιμές των συνιστωσών του είναι

$$\langle B_{ix} \rangle = \frac{\mu_0 N^2 \pi a B_0 \omega}{2R} \langle \sin \omega t \cos \omega t \rangle = 0$$

$$\langle B_{iy} \rangle = \frac{\mu_0 N^2 \pi a B_0 \omega}{2R} \langle \sin^2 \omega t \rangle = \frac{\mu_0 N^2 \pi a B_0 \omega}{4R}$$

Και η μέση τιμή του συνολικού μαγνητικού πεδίου είναι

$$\langle \vec{B}_t \rangle = B_0 \vec{i} + \frac{\mu_0 N^2 \pi a B_0 \omega}{4R} \vec{j}$$

Η βελόνα προσανατολίζεται κατά μήκος του πεδίου, έτσι

$$\tan \theta = \frac{\mu_0 N^2 \pi a \omega}{4R}$$

Τελικά, η αντίσταση του πλαισίου που μετριέται με αυτή τη διαδικασία, σε σχέση με το  $\theta$ , είναι

$$R = \frac{\mu_0 N^2 \pi a \omega}{4 \tan \theta}$$

3. Η δύναμη σε θετικό μοναδιαίο φορτίο στο δίσκο είναι ακτινική και ίση με

$$|\vec{v} \times \vec{B}| = vB = \omega r B$$

όπου  $B$  είναι το μαγνητικό πεδίο στο κέντρο του πλαισίου

$$B = N \frac{\mu_0 I}{2a}$$

Έτσι, η ΗΕΔ που επάγεται σε κάθε δίσκο από το μαγνητικό πεδίο  $B$  είναι

$$\mathcal{E}_D = \varepsilon_{D'} = B \omega \int_0^b r dr = \frac{1}{2} B \omega b^2$$

Τελικά, η επαγόμενη ΗΕΔ μεταξύ 1 και 4 είναι  $\mathcal{E} = \varepsilon_D + \varepsilon_{D'}$

$$\mathcal{E} = N \frac{\mu_0 b^2 \omega I}{2a}$$

4. Όπου η ένδειξη του  $G$  μηδενίζεται,  $I_G = 0$  και οι νόμοι του Kirchoff δίνουν μια άμεση απάντηση. Έτσι έχουμε

$$\mathcal{E} = I R \quad \Rightarrow \quad R = N \frac{\mu_0 b^2 \omega}{2a}$$

5. Η δύναμη ανά μονάδα μήκους  $f$  μεταξύ δύο παράλληλων ρευματοφόρων αγωγών απείρου μήκους που απέχουν απόσταση  $h$  είναι.

$$f = \frac{\mu_0 I_1 I_2}{2\pi h}$$

για  $I_1 = I_2 = I$  και μήκος  $2\pi a$ , η δύναμη  $F$  που ασκείται στη  $C_2$  από τη γειτονική σπείρα  $C_1$  είναι

$$F = \frac{\mu_0 a}{h} I^2$$

6. Στην ισοροπία

$$mgx = 4Fd$$

έτσι

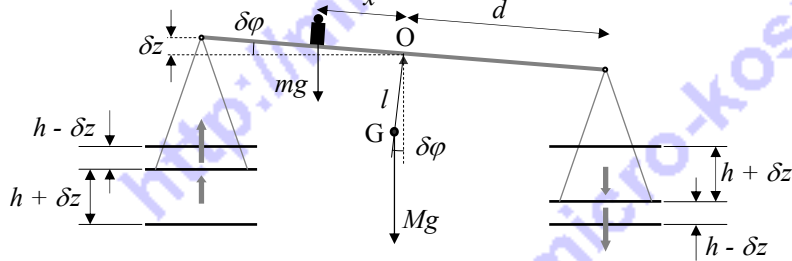
$$mgx = \frac{4\mu_0 ad}{h} I^2 \quad (1)$$

Οπότε

$$I = \left( \frac{mgx}{4\mu_0 ad} \right)^{1/2}$$

7. Ο ζυγός επανέρχεται στη θέση ισορροπίας για μια μικρή γωνιακή μετατόπιση  $\delta\varphi$  αν η ροπή του βάρους ως προς το Ο είναι μεγαλύτερη από τις ροπές των μαγνητικών δυνάμεων.

$$Mgl \sin\delta\varphi + mgx \cos\delta\varphi > 2\mu_0 aI^2 \left( \frac{1}{h-\delta z} + \frac{1}{h+\delta z} \right) d \cos\delta\varphi$$



Οπότε, χρησιμοποιώντας την προτεινόμενη προσέγγιση

$$Mgl \sin\delta\varphi + mgx \cos\delta\varphi > \frac{4\mu_0 adI^2}{h} \left( 1 + \frac{\delta z^2}{h^2} \right) \cos\delta\varphi$$

Λαμβάνοντας υπόψιν τη συνθήκη ισορροπίας (1), παίρνουμε

$$Mgl \sin\delta\varphi > mgx \frac{\delta z^2}{h^2} \cos\delta\varphi$$

Τελικά, για  $\tan\delta\varphi \approx \sin\delta\varphi = \frac{\delta z}{d}$

$$\delta z < \frac{Mlh^2}{mxd} \Rightarrow \boxed{\delta z_{\max} = \frac{Mlh^2}{mxd}}$$

**Th 2 ANSWER SHEET**

Ερώτηση	Βασικού τύποι και ιδέες που χρησιμοποιήθηκαν	Αναλυτικά αποτελέσματα	Οδηγός βαθμολόγησης
1	$\Phi = N \vec{B}_0 \cdot \vec{S}$ $\varepsilon = -\frac{d\Phi}{dt}$ $P = \frac{\varepsilon^2}{R}$	$\varepsilon = N\pi a^2 B_0 \omega \sin \omega t$ $\langle P \rangle = \frac{(N\pi a^2 B_0 \omega)^2}{2R}$	0.5 1.0
2	$\vec{B} = \vec{B}_0 + \vec{B}_i$ $B_i = \frac{\mu_0 N}{2a} I$ $\tan \theta = \frac{\langle B_y \rangle}{\langle B_x \rangle}$	$R = \frac{\mu_0 N^2 \pi a \omega}{4 \tan \theta}$	2.0
3	$\vec{E} = \vec{v} \times \vec{B}$ $v = \omega r$ $B = N \frac{\mu_0 I}{2a}$ $\varepsilon = \int_0^b \vec{E} \cdot d\vec{r}$	$\varepsilon = N \frac{\mu_0 b^2 \omega I}{2a}$	2.0
4	$\varepsilon = RI$	$R = N \frac{\mu_0 b^2 \omega}{2a}$	0.5
5	$f = \frac{\mu_0 I I'}{2\pi h}$	$F = \frac{\mu_0 a}{h} I^2$	1.0
6	$mgx = 4Fd$	$I = \left( \frac{mgx}{4\mu_0 ad} \right)^{1/2}$	1.0
7	$\Gamma_{grav} > \Gamma_{mag}$	$\delta z_{\max} = \frac{Mlh^2}{mxd}$	2.0